

GARMIN[®]

REACTOR™ 40 HYDRAULIC

Configuratiegids

Belangrijke veiligheidsinformatie

WAARSCHUWING

Lees de gids *Belangrijke veiligheids- en productinformatie* in de verpakking voor productwaarschuwingen en andere belangrijke informatie.

U bent verantwoordelijk voor de veilige en voorzichtige besturing van uw vaartuig. De stuurautomaat is een hulpmiddel waarmee u de boot beter kunt besturen. Dit ontheft u echter niet van uw verantwoordelijkheid om de boot veilig te besturen. Voorkom gevaarlijke navigatie en zorg ervoor dat het roer nooit onbemand is.

Wees altijd in staat om snel de handmatige besturing van uw boot over te nemen.

Oefen de bediening van de stuurautomaat op kalm en open water dat vrij is van gevaren.

Wees voorzichtig met het bedienen van de stuurautomaat in de buurt van gevaren op het water, zoals dokken, palen en andere boten.

VOORZICHTIG

Pas tijdens het gebruik op voor hete motoronderdelen en elektromagnetische onderdelen en voorkom beklemming tussen bewegende onderdelen.

Het niet in overeenstemming met deze instructies installeren en onderhouden van dit toestel kan leiden tot schade of letsel.

LET OP

Om schade aan uw boot te voorkomen, moet de stuurautomaat door een gekwalificeerde nautische installateur worden gemonteerd. Voor een juiste installatie is speciale kennis van hydraulische stuurinrichtingen en nautische elektronische systemen vereist.

De stuurautomaat configureren

De stuurautomaat moet worden geconfigureerd en afgesteld op de dynamiek van uw boot. Gebruik de Dockside Wizard en de Sea Trial Wizard om de stuurautomaat te configureren. Volg de instructies in deze wizards om de vereiste configuratiestappen te voltooien.

Als uw stuurautomaatpakket geen roerbediening bevat, moet u de stuurautomaat configureren met behulp van een kaartplotter die op hetzelfde NMEA 2000[®] netwerk is aangesloten als de CCU van de stuurautomaat. De instructies voor configuratie met behulp van de roerbediening of een kaartplotter zijn meegeleverd.

Dockside Wizard

LET OP

Als u de Dockside Wizard uitvoert terwijl uw boot op het droge ligt, moet u zorgen dat het roer vrij kan bewegen om schade aan het roer of andere voorwerpen te voorkomen.

U kunt de Dockside Wizard zowel in het water als op het droge uitvoeren.

Als de boot in het water ligt, moet deze stationair draaien terwijl u de wizard uitvoert.

De Dockside Wizard uitvoeren

LET OP

Als uw boot stuurbevestiging heeft, schakelt u de stuurbevestiging in voordat u de Dockside Wizard uitvoert. Zo voorkomt u beschadiging van de stuurinrichting.

- 1 Schakel de stuurautomaat in.
Als u de stuurautomaat voor het eerst inschakelt, wordt u gevraagd om een korte configuratieprocedure uit te voeren.
- 2 Als de **Dockside Wizard** na de configuratieprocedure niet automatisch wordt opgestart, selecteert u een van de volgende opties:
 - Selecteer op een roerbediening **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Wizards > Dockside Wizard**.
 - Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Wizards > Dockside Wizard**.
- 3 Selecteer het type vaartuig.
- 4 Volg de instructies op het scherm om lock-to-lock in te stellen voor de roerbediening wanneer daarom wordt gevraagd.
- 5 Volg de instructies op het scherm om de roerverplaatsingswaarde op te geven wanneer daarom wordt gevraagd.
- 6 Kalibreer indien nodig de roersensor (*De roersensor kalibreren, pagina 1*).
- 7 Test de stuurrichting (*De stuurrichting testen, pagina 1*).
- 8 Selecteer indien nodig de snelheidsbron (*Een snelheidsbron selecteren, pagina 2*).
- 9 Controleer indien nodig de tachometer (*De tachometer controleren, pagina 2*).
- 10 Test lock-to-lock voor de roerbediening wanneer daarom wordt gevraagd.
- 11 Bekijk de resultaten van de **Dockside Wizard** (*Het resultaat van de Dockside Wizard bekijken, pagina 2*).

De roersensor kalibreren

OPMERKING: Als tijdens deze stappen een foutmelding wordt gegeven, heeft de roerfeedbacksensor zijn limiet mogelijk bereikt. In dat geval is de roerfeedbacksensor wellicht niet correct geïnstalleerd. Als het probleem zich blijft voordoen, kunt u doorgaan met kalibreren door het roer naar de uiterste positie te bewegen waar geen fout wordt gemeld.

- 1 Plaats het roer zodanig dat de boot volledig naar stuurboord zou varen en selecteer **OK**.
- 2 Nadat de stuurboordkalibratie is voltooid, plaatst u het roer zodanig dat de boot volledig naar bakboord zou varen en selecteert u **OK**.
- 3 Nadat de bakboordkalibratie is voltooid, plaatst u het roer in de centrale stand, laat u het roer los en selecteert u **Begin**.
De stuurautomaat neemt de besturing van het roer over.
- 4 Raak het roer, de roerbediening of de kaartplotter niet aan en laat de stuurautomaat het roer kalibreren.
- 5 Selecteer een optie:
 - Als het kalibratieproces niet met succes is voltooid, herhaalt u stap 1 t/m 4.
 - Indien het kalibratieproces met succes is voltooid, selecteert u **OK**.

De stuurrichting testen

- 1 Selecteer  en  terwijl u op lage snelheid vaart of stil ligt.
Als u  selecteert, moet het roer de boot naar links sturen.
Als u  selecteert, moet het roer de boot naar rechts sturen.
- 2 Selecteer **Doorgaan**.

3 Selecteer een optie:

- Als de boot bij de test van de stuurrichting in de juiste richting vaart, selecteert u op een roerbediening **Ja**.
- Als de boot bij de test van de stuurrichting in de juiste richting vaart, selecteert u op een kaartplotter **Volgende**.
- Selecteer op een roerbediening **Nee** als de boot bij de test van de stuurrichting in de tegenovergestelde richting vaart en herhaal de stappen 1 t/m 3.
- Selecteer op een kaartplotter **Verander richting** als de boot bij de test van de stuurrichting in de tegenovergestelde richting vaart en herhaal de stappen 1 t/m 3.

Een snelheidsbron selecteren

Selecteer een optie:

- Als u een of meer NMEA 2000 compatibele motoren op het NMEA 2000 netwerk hebt aangesloten, selecteert u **Tach. - NMEA 2000 of eigen**.
- Als er geen NMEA 2000 tachometergegevensbron beschikbaar is van een of meer motoren, of als deze onbruikbaar is, selecteert u **GPS** als snelheidsbron.
OPMERKING: Garmin® raadt het gebruik aan van een externe GPS-antenne die is bevestigd op een locatie met vrij uitzicht op de hemel, zodat deze betrouwbare en nauwkeurige GPS-snelheidsinformatie kan verschaffen.
- Als u geen NMEA 2000 motor of GPS-toestel als snelheidsbron hebt aangesloten, selecteert u **Geen**.
OPMERKING: Als de stuurautomaat niet goed werkt met de instelling **Geen** als snelheidsbron, raadt Garmin u aan een tachometer aan te sluiten via het NMEA 2000 netwerk of een externe GPS-antenne te gebruiken als snelheidsbron.

De tachometer controleren

Deze procedure wordt niet weergegeven als GPS of Geen is geselecteerd als de snelheidsbron.

Hiermee kunt u bij draaiende motor(en) de RPM-waarden op de bediening vergelijken met die op de tachometer (of tachometers) op het dashboard van uw boot.

Als de RPM-waarden niet overeenkomen, is er mogelijk een probleem met de NMEA 2000 snelheidsbron of de aansluiting.

Het resultaat van de Dockside Wizard bekijken

De waarden die u kiest bij het uitvoeren van de Dockside Wizard worden weergegeven.

- 1 Bekijk het resultaat van de **Dockside Wizard**.
- 2 Selecteer een foutieve waarde.
- 3 Corrigeer de waarde.
- 4 Herhaal stap 2 en 3 voor alle foutieve waarden.
- 5 Selecteer **OK** als u klaar bent.

Sea Trial Wizard

Met de Sea Trial Wizard configureert u de belangrijkste sensoren op de stuurautomaat. Het is heel belangrijk om de wizard uit te voeren onder omstandigheden die geschikt zijn voor uw boot.

Belangrijke overwegingen met betrekking tot de Sea Trial Wizard

De Sea Trial Wizard moet in kalm water worden uitgevoerd. Wat kalm water is, hangt af van de grootte en vorm van uw boot. Voordat u begint met de Sea Trial Wizard, moet de boot zich dan ook op een geschikte locatie bevinden.

- De boot mag niet schommelen terwijl deze stil ligt of zeer langzaam vaart.
- De boot mag geen last hebben van de wind.

Terwijl u de Sea Trial Wizard uitvoert, moet u op de volgende punten letten.

- Het gewicht op de boot moet in balans zijn. Terwijl u de stappen van de Sea Trial Wizard uitvoert, mag u niet rondlopen op de boot.

De Sea Trial Wizard uitvoeren

- 1 Vaar met de boot naar een open stuk kalm water.

2 Selecteer een optie:

- Selecteer op een roerbediening **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Wizards > Sea Trial Wizard**.
- Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Wizards > Sea Trial Wizard > Begin**.

3 Selecteer een optie:

- Configureer het toerental (RPM) bij planeren op een motorboot met planerende romp waarvan de snelheidsbron is ingesteld op **Tach. - NMEA 2000 of eigen**.
- Configureer de planeersnelheid op een motorboot met planerende romp waarvan de snelheidsbron is ingesteld op **GPS**.
- Configureer de hoge RPM-limiet op een motorboot waarvan de snelheidsbron is ingesteld op **Tach. - NMEA 2000 of eigen** of **GPS**.
- Configureer de maximumsnelheid op een motorboot waarvan de snelheidsbron is ingesteld op **GPS**.

- 4 Kalibreer het kompas ([Het kompas kalibreren](#), pagina 2).

- 5 Voer de procedure **Automatisch afstemmen** uit ([De procedure Automatisch afstemmen uitvoeren](#), pagina 3).

- 6 Stel het noorden in ([Het noorden instellen](#), pagina 3) of stel de instelling voor de voorliggende koers bij ([De koersinstelling aanpassen](#), pagina 3).

Het kompas kalibreren

1 Selecteer een optie:

- Als u de kalibratie uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u **Begin**.
- Als u de kalibratie niet uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u op een roerbediening in het koersscherm **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Kompas instellen > Kalibreer kompas > Begin**.
- Als u de kalibratie niet uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Kompas instellen > Kompaskalibr. > Begin**.

- 2 Volg de instructies op tot de kalibratie is voltooid. Zorg er daarbij voor dat u de boot zo stabiel en vlak mogelijk houdt.

Zorg dat de boot tijdens het kalibreren niet overheelt. Zorg dat één kant van het schip niet zwaarder is beladen dan de andere.

3 Selecteer een optie:

- Als de kalibratie op een roerbediening met succes is voltooid, selecteert u **OK**.
- Als de kalibratie op een kaartplotter met succes is voltooid, selecteert u **OK**.
- Als het kalibratieproces niet met succes is voltooid, selecteert u **Opnieuw** en herhaalt u stap 1 t/m 3.

Als de kalibratie is voltooid, wordt een waarde voor de kwaliteit van de magnetische omgeving weergegeven. Een waarde van 100 geeft aan dat de CCU is geïnstalleerd in een perfecte magnetische omgeving en juist is gekalibreerd. Als deze waarde laag is, moet u de CCU mogelijk verplaatsen en het kompas nogmaals kalibreren.

De procedure Automatisch afstemmen uitvoeren

Voer deze procedure uit op open water.

- 1 Pas uw snelheid aan zodat de boot op normale kruissnelheid (lager dan planeersnelheid) vaart zodat u goed kunt corrigeren.
- 2 Selecteer een optie:
 - Als u de kalibratie uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u **Begin**.
 - Als u de kalibratie niet uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u op een roerbediening, in het koersscherm **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Stuurautomaat afstemmen > Automatisch afstemmen > Begin**.
 - Als u de kalibratie niet uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Stuurautom. afstemmen > Automatisch afstemmen > Begin**.

De boot voert een aantal zigzagbewegingen uit terwijl Automatisch afstemmen wordt uitgevoerd.

- 3 Nadat de procedure is voltooid, volgt u de instructies op het scherm.
- 4 Als de **Automatisch afstemmen** procedure niet met succes is voltooid, selecteert u een optie:
 - Als de **Automatisch afstemmen** procedure niet met succes is voltooid en u de maximale kruissnelheid nog niet hebt bereikt, verhoogt u de snelheid, selecteert u **Voer normaal aut. afstemmen uit** op een roerbediening of **Voer stand. autotune uit** op een kaartplotter en herhaalt u stap 1 tot en met 3 totdat de **Automatisch afstemmen** procedure naar behoren verloopt.
 - Als de **Automatisch afstemmen** procedure niet met succes is voltooid en u wel de maximale kruissnelheid hebt bereikt, verlaagt u de snelheid tot de initiële snelheid voor **Automatisch afstemmen** en selecteert u **Alt. automatisch afstemmen** om een alternatieve procedure te starten.
 - Als **Automatisch afstemmen** meteen mislukt en u in een cirkel vaart in plaats van zigzagbewegingen te maken, selecteert u **Keer stuurricht. om en opnieuw > Voer normaal aut. afstemmen uit** op een roerbediening of **Verander richting > Voer stand. autotune uit** op een kaartplotter en herhaalt u stap 1 tot en met 3 totdat de **Automatisch afstemmen** procedure met succes is voltooid.

Als de procedure Automatisch afstemmen is voltooid, worden de versterkingswaarden weergegeven. Aan de hand van deze waarden kunt u de kwaliteit van de procedure Automatisch afstemmen bepalen.

Versterkingswaarden voor Automatisch afstemmen

Als de procedure voor Automatisch afstemmen is voltooid, kunt u op de roerbediening de versterkingswaarden bekijken. U kunt deze getallen noteren en raadplegen als u de procedure voor automatisch afstemmen later wilt uitvoeren of als u de versterkingsinstellingen handmatig wilt aanpassen (niet aanbevelen) (*Instellingen stuurautomaatversterking aanpassen*, pagina 4).

Versterking: Stelt in hoe strak de stuurautomaat de voorliggende koers vasthoudt en hoe snel koerswijzigingen worden gemaakt.

Tegencorrectie: Stelt in hoe snel de stuurautomaat oversturing na een koerswijziging corrigeert.

Het noorden instellen

Voer deze procedure uit op open water.

Deze procedure wordt weergegeven als op de stuurautomaat een optioneel GPS-toestel is aangesloten en dit toestel een GPS-positie heeft verkregen. Tijdens deze procedure stemt de stuurautomaat de kompaskoers af op de koers over de grond (COG) gegevens van het GPS-toestel.

Als u geen GPS-toestel hebt aangesloten, wordt u gevraagd om de instelling voor de voorliggende koers bij te stellen (*De koersinstelling aanpassen*, pagina 3).

- 1 Vaar met de boot op kruissnelheid in een rechte lijn met de wind en de stroming mee.
- 2 Selecteer een optie:
 - Als u de kalibratie uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u **Begin**.
 - Als u deze procedure niet uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u op een roerbediening in het koersscherm **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Kompas instellen > Noord instellen > Begin**.
 - Als u deze procedure niet uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Kompas instellen > Noord instellen > Begin**.
- 3 Blijf met de boot op kruissnelheid in een rechte lijn varen, met de wind en stroming mee, en volg de instructies op het scherm.
- 4 Selecteer een optie:
 - Als de kalibratie met succes is voltooid, selecteert u **OK**.
 - Als de kalibratie niet met succes is voltooid, herhaalt u stap 1 t/m 3.

De koersinstelling aanpassen

Deze procedure is alleen beschikbaar als u geen optioneel GPS-toestel hebt verbonden met de stuurautomaat. Als op de stuurautomaat een GPS-toestel is aangesloten dat een GPS-positie heeft verkregen, wordt u gevraagd om in plaats daarvan het noorden in te stellen (*Het noorden instellen*, pagina 3).

- 1 Selecteer een optie:
 - Als u de kalibratie uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, gaat u verder bij stap 3.
 - Als u deze kalibratie niet uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u op een roerbediening in het koersscherm **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Kompas instellen > Kleine koersaanpassing**.
 - Als u deze kalibratie niet uitvoert als onderdeel van de **Sea Trial Wizard**, selecteert u op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Kompas instellen > Kleine koersaanpassing > Begin**.
- 2 Pas de koersinstelling aan tot de juiste koers wordt weergegeven, zoals aangegeven door een betrouwbare koersindicator, zoals het scheepskompas of een handkompas.
- 3 Selecteer **Terug**.

De configuratie testen en aanpassen

LET OP

Test de stuurautomaat bij een lage snelheid. Nadat de stuurautomaat is getest en ingesteld bij een lage snelheid, dient u de stuurautomaat bij een hogere snelheid te testen om normale gebruiksomstandigheden te simuleren.

- 1 Vaar de boot in één richting met de stuurautomaat ingeschakeld (in Heading Hold).

De boot kan licht schommelen, maar niet bovenmatig.

- 2 Draai de boot in één richting met de stuurautomaat en let op hoe de boot zich houdt.

De boot moet rustig draaien, niet te snel of te langzaam.

Als u de boot draait met de stuurautomaat, moet de boot op de gewenste koers komen met minimale overschrijding en schommelingen van de koers.

- 3 Selecteer een optie:

- Als de boot te snel of te traag draait, stelt u de acceleratiebegrenzer van de stuurautomaat bij (*Instellingen voor acceleratiebeperking aanpassen, pagina 4*).
- Als de koers te zeer schommelt of niet wordt gecorrigeerd als de boot van richting verandert, stelt u de stuurautomaatversterking nogmaals bij (*Instellingen stuurautomaatversterking aanpassen, pagina 4*).
- Als de boot soepel van richting veranderd, de koers niet of nauwelijks schommelt en na koerswijziging goed wordt gecorrigeerd, is de configuratie juist ingesteld. Verdere bijstellingen zijn dan niet nodig.

Instellingen voor acceleratiebeperking aanpassen

- 1 Schakel op een roerbediening Dealermodus (*Dealerconfiguratie inschakelen op de roerbediening, pagina 4*) in.

- 2 Selecteer een optie:

- Selecteer op een roerbediening in het koersscherm **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Stuurautomaat afstemmen > Snelheidsbegrenzer**.
- Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Stuurautom. afstemmen > Snelh. begrenz..**

- 3 Selecteer een optie:

- Verhoog de waarde als de stuurautomaat te snel draait.
- Verlaag de waarde als de stuurautomaat te langzaam draait.

Als u de acceleratiebeperking handmatig aanpast, moet u relatief kleine aanpassingen maken. Test de wijziging voordat u meer aanpassingen doet.

- 4 Test de configuratie van de stuurautomaat.

- 5 Herhaal de stappen 2 tot en met 4 tot de stuurautomaat naar behoren functioneert.

Instellingen stuurautomaatversterking aanpassen

De instellingen voor de stuurautomaatversterking worden ingesteld tijdens de Automatisch afstemmen procedure. Het wordt afgeraden om deze waarden te wijzigen en u dient de met de Automatisch afstemmen procedure ingestelde waarden op te slaan, voordat u wijzigingen aanbrengt.

- 1 Schakel op een roerbediening Dealermodus (*Dealerconfiguratie inschakelen op de roerbediening, pagina 4*) in.

- 2 Selecteer een optie:

- Selecteer op een roerbediening in het koersscherm **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Stuurautomaat afstemmen > Roerversterking**.
- Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Stuurautom. afstemmen > Roerversterking**.

- 3 Selecteer een optie op basis van het type boot:

- Als u een zeilboot, een motorboot met waterverplaatsende romp of een motorboot waarvan de snelheidsbron is ingesteld op **Geen** hebt, selecteert u **Versterking** en stelt u in hoe strak het roer de voorliggende koers vasthoudt en koerswijziging maakt.

Als u deze waarde te hoog instelt, kan de stuurautomaat overactief reageren door bij de geringste afwijking

voortdurend te proberen om de voorliggende koers aan te passen. Een overactieve stuurautomaat kan de accu sneller dan normaal leegtrekken.

- Als u een zeilboot, een motorboot met waterverplaatsende romp of een motorboot waarvan de snelheidsbron is ingesteld op **Geen** hebt, selecteert u **Tegencorrectie** en stelt u in hoe nauwkeurig het roer het doorschieten bij het draaien corrigeert.

Als u deze waarde te laag instelt, kan de stuurautomaat bij het corrigeren van de oorspronkelijke draai de boot opnieuw laten doorschieten bij het draaien.

- Als u een motorboot met planerende romp hebt waarvan de snelheidsbron is ingesteld op **Tach. - NMEA 2000 of eigen, Tachometer of GPS**, selecteert u **Lage snelheid** of **Hoge snelheid** en stelt u in hoe nauwkeurig het roer de koers vasthoudt en bij een lage of hoge snelheid draait.

Als u deze waarde te hoog instelt, kan de stuurautomaat overactief reageren door bij de geringste afwijking voortdurend te proberen om de voorliggende koers aan te passen. Een overactieve stuurautomaat kan de accu sneller dan normaal leegtrekken.

- Als u een motorboot met planerende romp hebt waarvan de snelheidsbron is ingesteld op **Tach. - NMEA 2000 of eigen, Tachometer of GPS**, selecteert u **Tegencorr. lage snelh.** of **Tegencorr. hoge snelh.** en stelt u in hoe nauwkeurig het roer het doorschieten bij het draaien corrigeert.

Als u deze waarde te laag instelt, kan de stuurautomaat bij het corrigeren van de oorspronkelijke draai de boot opnieuw laten doorschieten bij het draaien.

- 4 Test de configuratie van de stuurautomaat en herhaal de stappen 2 en 3 totdat de stuurautomaat naar wens werkt.

Geavanceerde configuratie-instellingen

U kunt het kompas kalibreren, de procedure voor automatisch afstemmen uitvoeren en de stuurautomaat instellen op het noorden zonder de wizards te moeten starten. U kunt elke instelling ook handmatig definiëren om kleine aanpassingen aan te brengen zonder het volledige configuratie- of kalibratieproces te moeten doorlopen.

Dealerconfiguratie inschakelen op de roerbediening

Onder normale omstandigheden zijn er geen geavanceerde configuratieopties beschikbaar op de bediening. Als u de geavanceerde configuratie-instellingen van de stuurautomaat wilt gebruiken, moet u de Dealermodus inschakelen.

Op een kaartplotter is het niet nodig om de Dealermodus in te schakelen, als u de configuratie-opties wilt gebruiken.

- 1 Selecteer op een roerbediening in het koersscherm **Menu > Stel in > Systeem > Systeeminformatie**.

- 2 Houd de middelste knop gedurende 5 seconden ingedrukt. Dealermodus wordt geactiveerd.

- 3 Selecteer **Terug > Terug**.

De procedure is voltooid als de optie Dealerinstelling stuurautomaat beschikbaar is in het Setup-scherm.

De geautomatiseerde configuratieprocessen handmatig uitvoeren

- 1 Schakel op een roerbediening Dealermodus (*Dealerconfiguratie inschakelen op de roerbediening, pagina 4*) in.

- 2 Selecteer een optie:

- Selecteer op een roerbediening in het koersscherm **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat**.
- Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Stuurautom. afstemmen**.

3 Selecteer een automatisch proces:

- Selecteer **Kompas instellen > Kompaskalibr.** (*Het kompas kalibreren, pagina 2*) om de kompaskalibratieprocedures te starten.
- Selecteer **Stuurautom. afstemmen > Automatisch afstemmen** (*De procedure Automatisch afstemmen uitvoeren, pagina 3*) om de procedures voor automatische afstemming van de stuurautomaat te starten.
- Selecteer **Kompas instellen > Noord instellen** (*Het noorden instellen, pagina 3*) om de procedures voor het instellen van het noorden te starten.

4 Volg de instructies op het scherm.

Individuele configuratie-instellingen handmatig definiëren

Wanneer u bepaalde configuratie-instellingen maakt, is het soms nodig andere instellingen te wijzigen. Lees het gedeelte met gedetailleerde informatie over configuratie-instellingen, voordat u instellingen wijzigt *Gedetailleerde configuratie-instellingen, pagina 5*.

- 1 Schakel op een roerbediening Dealermodus (*Dealerconfiguratie inschakelen op de roerbediening, pagina 4*) in.
- 2 Selecteer een optie:
 - Selecteer op een roerbediening in het koersscherm **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat**.
 - Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat**.
- 3 Selecteer een instellingscategorie.
- 4 Selecteer een instelling die u wilt wijzigen.

Een beschrijving van alle instellingen vindt u in deze handleiding (*Gedetailleerde configuratie-instellingen, pagina 5*).
- 5 Wijzig de waarde van de instelling.

Meerdere bronnen met sensorinformatie

Er staan mogelijk meerdere bronnen met sensorinformatie ter beschikking van de stuurautomaat. In dat geval kunt u de gegevensbron van uw voorkeur selecteren.

Aangezien de GPS-snelheid van een externe antenne bijvoorbeeld betrouwbaarder en nauwkeuriger is dan die van een geïntegreerde GPS-ontvanger in een kaartplotter, is het beter de externe GPS-antenne te selecteren als de gewenste bron van GPS-gegevens. En aangezien het lastig kan zijn de ideale montageplek te vinden voor de CCU van de stuurautomaat, kunt u desgewenst een extern NMEA 2000 GPS-kompas of andere koerssensor selecteren als de gewenste bron voor koersinformatie.

OPMERKING: Selectie van de koerssensor is beschikbaar na de 2018 software-update.

De gewenste bron voor sensorinformatie selecteren

- 1 Selecteer een optie:
 - Selecteer op een roerbediening in het koersscherm **Menu > Stel in > Voorkeursbronnen**.
 - Selecteer **Instellingen > Communicatie > Voorkeursbronnen** op een kaartplotter.

OPMERKING: Sommige items in het menu Voorkeursbronnen zijn alleen beschikbaar als het systeem beschikt over meerdere sensors die dezelfde gegevens leveren.

2 Selecteer een gegevenscategorie.

3 Selecteer een bron.

Gedetailleerde configuratie-instellingen

Hoewel de configuratie meestal met een wizard wordt uitgevoerd, kunt u elke instelling handmatig wijzigen om de stuurautomaat af te stellen.

OPMERKING: Afhankelijk van de configuratie van de stuurautomaat, zijn bepaalde instellingen niet beschikbaar.

OPMERKING: Elke keer dat u op een motorboot de instelling Bron snelheid wijzigt, moet u, indien van toepassing, de instellingen voor Lage RPM-limiet, Hoge RPM-limiet, Planeer-RPM, Planeersnelh. of Max. snelh. controleren en moet u de procedure voor automatische afstemming opnieuw uitvoeren (*De procedure Automatisch afstemmen uitvoeren, pagina 3*).

Instellingen voor het afstemmen van de stuurautomaat

Selecteer op een roerbediening **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Stuurautomaat afstemmen**.

Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Stuurautom. afstemmen**.

Snelheidsbegrenzer: Hiermee beperkt u de snelheid waarmee de stuurautomaat koerswijzigingen maakt. U kunt het percentage verhogen als u de snelheid voor het maken van koerswijzigingen wilt beperken, of u kunt het percentage verlagen, als u een hogere snelheid voor het maken van koerswijzigingen wilt toestaan.

De bron van de snelheid instellen

Selecteer op een roerbediening **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Bron snelheid instellen**.

Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Bron snelheid instellen**.

Bron snelheid: Hiermee kunt u de gewenste bron selecteren.

Controleer tachometer: Hiermee kunt u de RPM-waarden op de roerbediening of kaartplotter vergelijken met die van de tachometers op het dashboard van uw boot.

Planeer-RPM: Hiermee past u de RPM-waarden op de roerbediening of kaartplotter aan als uw boot overgaat van verplaatsing naar planeersnelheid. Als de waarde niet overeenkomt met de waarde op de roerbediening of kaartplotter, kunt u deze waarde aanpassen.

Lage RPM-limiet: Hiermee past u het laagste RPM-punt van uw boot aan. Als de waarde niet overeenkomt met de waarde op de roerbediening of kaartplotter, kunt u deze waarde aanpassen.

Hoge RPM-limiet: Hiermee past u het hoogste RPM-punt van uw boot aan. Als de waarde niet overeenkomt met de waarde op de roerbediening of kaartplotter, kunt u deze waarde aanpassen.

Planeersnelh.: Hiermee past u de planeersnelheid van uw boot aan. Als de waarde niet overeenkomt met de waarde op de roerbediening of kaartplotter, kunt u deze waarde aanpassen.

Max. snelh.: Hiermee past u de maximumsnelheid van uw boot aan. Als de waarde niet overeenkomt met de waarde op de roerbediening of kaartplotter, kunt u deze waarde aanpassen.

Instellingen voor de roerversterking

OPMERKING: Als u deze waarde te hoog of te laag instelt, kan de stuurautomaat overactief reageren door bij de geringste afwijking voortdurend te proberen om de voorliggende koers aan te passen. Een overactieve stuurautomaat zorgt voor snelle slijtage van de pomp en trekt ook de accu sneller leeg dan normaal.

Selecteer op een roerbediening **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Roerversterking**.

Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Roerversterking.**

OPMERKING: Deze instellingen gelden uitsluitend voor motorboten met waterverplaatsende romp en motorboten waarvan de snelheidsbron is ingesteld op Geen.

Versterking: Hiermee stelt u in hoe strak het roer de voorliggende koers vasthoudt en koerswijzigingen maakt.

Tegencorrectie: Hiermee stelt u in hoe strak het roer een overschrijding van de koerswijziging corrigeert. Als u een te hoge waarde instelt, kan de stuurautomaat een koerswijziging overschrijden bij een poging de oorspronkelijke koerswijziging te corrigeren.

OPMERKING: Deze instellingen gelden uitsluitend voor motorboten met planerende romp waarvan de snelheidsbron is ingesteld op Tach. - NMEA 2000 of eigen, Tachometer of GPS.

Lage snelheid: Hiermee kunt u de roerversterking bij lage snelheden instellen. Deze instelling is van toepassing als het vaartuig onder de planeersnelheid vaart.

Tegencorr. lage snelh.: Hiermee kunt u de tegencorrectie voor de roerversterking bij lage snelheden instellen. Deze instelling is van toepassing als het vaartuig onder de planeersnelheid vaart.

Hoge snelheid: Met deze instelling kunt u de roerversterking bij hoge snelheden instellen. Deze instelling is van toepassing als het vaartuig boven de planeersnelheid vaart.

Tegencorr. hoge snelh.: Met deze instelling kunt u de tegencorrectie voor de roerversterking bij hoge snelheden instellen. Deze instelling is van toepassing als het vaartuig boven de planeersnelheid vaart.

De besturing instellen

Selecteer op een roerbediening **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Stuursysteem instellen.**

Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Stuursysteem instellen.**

Control. stuurrichting of Stuurrichting: Stelt de richting in waarin het roer moet bewegen om het vaartuig naar bakboord en naar stuurboord te draaien. U kunt de stuurrichting vervolgens testen en omdraaien.

Verhoogt of verlaagt de controle over de besturing. Hoe hoger u de waarde voor verbindingscompensatie instelt, hoe meer de stuurautomaat compenseert voor losse besturing.

Omw. max roeruitslag of Lock to Lock: Stelt het aantal omwentelingen in dat nodig is om het stuurwiel van de ene naar de andere kant te bewegen.

Roerverplaatsing of Roerverplaats.: Stelt de roerverplaatsingswaarde in voor de hydraulische stuurinrichting. Deze waarde wordt doorgaans vermeld op de roerbediening, vlak bij de hydraulische connectors.

Instellingen voor de roersensor

OPMERKING: Instellingen voor de roersensor zijn alleen van toepassing als er een roersensor op de stuurautomaat is aangesloten.

Selecteer een optie om de instellingen voor de roersensor te openen:

- Selecteer in het koersscherm van een roerbediening **Menu > Stel in > Dealerinstelling stuurautomaat > Stuursysteem instellen > Roersensor instellen.**
- Selecteer op een kaartplotter **Instellingen > Mijn boot > Configuratie-instel. stuurautomaat > Stuursysteem instellen > Roersensor instellen.**

Kalibreer roersensor of Kalibreer roer: Hiermee start u een procedure waarmee de maximale bewegingsuitslag van het roer wordt bepaald en de roerpositiesensor wordt gekalibreerd. Als tijdens kalibratie een fout ontstaat, heeft de roerpositiesensor waarschijnlijk de maximumwaarde bereikt. De sensor is mogelijk niet goed geïnstalleerd. Als het probleem zich blijft voordoen, kunt u deze fout overslaan door het roer naar de uiterste positie te bewegen waar geen fout wordt gemeld.

Kalibreer midden roer of Kalibr. midden: Hiermee start u een procedure waarmee de middenpositie van het roer wordt bepaald. Gebruik deze kalibratie als de roerpositieaanduiding op het scherm niet overeenkomt met de echte middenpositie op uw boot.

Max. hoek bakboord: Hiermee stelt u de maximale hoek in die door het roer naar bakboord wordt gemaakt.

Max. hoek stuurboord of Max. hoek stu: Hiermee stelt u de maximale hoek in die door het roer naar stuurboord wordt gemaakt.

© 2017 Garmin Ltd. of haar dochtermaatschappijen

Garmin® en het Garmin logo zijn handelsmerken van Garmin Ltd. of haar dochtermaatschappijen, geregistreerd in de Verenigde Staten en andere landen. Reactor™ en Shadow Drive™ zijn handelsmerken van Garmin Ltd. of haar dochtermaatschappijen. Deze handelsmerken mogen niet worden gebruikt zonder de uitdrukkelijke toestemming van Garmin.

NMEA®, NMEA 2000® en het NMEA 2000 logo zijn handelsmerken van de National Maritime Electronics Association.

